

## 等速円運動

半径  $r$  の円周上を速さ  $v$  で等速円運動する。角度  $\theta$  , 時間  $t$  , 角速度  $\omega = \frac{\theta}{t}$  とすると

$$\text{円周上の移動距離は弧の長さより } l = r\theta = r\omega t \rightarrow v = \frac{l}{t} = r\omega \quad -(1)$$

位置ベクトルは  $\vec{r} = (x, y) = (r \cos \theta, r \sin \theta) = (r \cos \omega t, r \sin \omega t)$  ( $|\vec{r}| = r$ )

微分を使って向心加速度を計算する

$$\frac{d}{dt}(\cos \omega t) = -\omega \sin \omega t \quad \frac{d}{dt}(\sin \omega t) = \omega \cos \omega t \quad \text{より}$$

速度ベクトルは  $\vec{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} = (v_x, v_y) = (-r\omega \sin \omega t, r\omega \cos \omega t)$

加速度ベクトルは  $\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = (a_x, a_y) = (-r\omega^2 \cos \omega t, -r\omega^2 \sin \omega t) = -\omega^2(r \cos \omega t, r \sin \omega t) = -\omega^2 \vec{r}$  (2)

(2)より、加速度の向きは円の中心方向で大きさは  $a = |\vec{a}| = \omega^2 |\vec{r}| = r\omega^2$  -(3)これを向心加速度という。

$$\begin{aligned} (1)(3) \text{から } \omega \text{ を消去して } a &= \frac{v^2}{r} \quad -(4) \quad \text{以上をまとめると} \\ &\quad v = r\omega \\ &\quad a = r\omega^2 = \frac{v^2}{r} \end{aligned}$$

運動方程式  $\vec{F} = m\vec{a}$  に代入すると  $\vec{F} = -m\omega^2 \vec{r}$  大きさは  $F = ma = mr\omega^2 = m\frac{v^2}{r}$  これを向心力という。

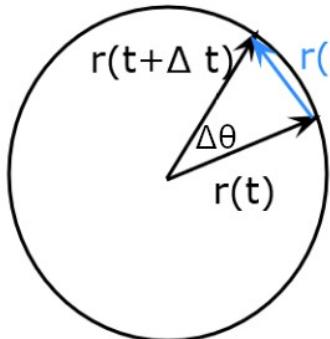
微分を使わないで向心加速度を計算する

$\vec{p} = (\cos \theta, \sin \theta)$  を原点を中心に反時計回りに  $90^\circ$  ( $= \frac{\pi}{2}$  rad) 回転させると

$$\vec{p}_1 = \left( \cos\left(\theta + \frac{\pi}{2}\right), \sin\left(\theta + \frac{\pi}{2}\right) \right) = (-\sin \theta, \cos \theta) \quad -(A)$$

さらに反時計回りに  $90^\circ$  回転させると

$$\vec{p}_2 = \left( -\sin\left(\theta + \frac{\pi}{2}\right), \cos\left(\theta + \frac{\pi}{2}\right) \right) = (-\cos \theta, -\sin \theta) = -\vec{p} \quad -(B)$$



円周上を速度  $v$  、角速度  $\omega$  で等速円運動するとき、

時間  $t$  から  $t + \Delta t$  の間の移動距離は弧の長さ

$$\Delta l = r\Delta\theta = r\omega\Delta t \rightarrow v = \frac{\Delta l}{\Delta t} = \frac{r\omega\Delta t}{\Delta t} = r\omega \quad -(1)$$

位置ベクトル  $\vec{r}(t) = (r \cos \omega t, r \sin \omega t) = r(\cos \omega t, \sin \omega t)$  (2)

速度ベクトル  $\vec{v}(t) = \frac{\vec{r}(t + \Delta t) - \vec{r}(t)}{\Delta t}$  ,

$\Delta t \rightarrow 0$  の時  $\vec{v}(t)$  の方向は  $\vec{r}(t)$  を反時計回りに  $90^\circ$  回転させた方向となる。-(3)

(1)から  $|\vec{v}| = v = r\omega$  -(4)

$$(A)(2)(3)(4) \text{より } \vec{v}(t) = r\omega(-\sin \omega t, \cos \omega t) = \omega(r \cos(\omega t + \frac{\pi}{2}), r \sin(\omega t + \frac{\pi}{2})) = \omega \vec{r}(t + \frac{\pi}{2}) \quad -(5)$$

$$\text{加速度ベクトルは(5)より } \vec{a}(t) = \frac{\vec{v}(t + \Delta t) - \vec{v}(t)}{\Delta t} = \omega \frac{\vec{r}((t + \frac{\pi}{2}) + \Delta t) - \vec{r}(t + \frac{\pi}{2})}{\Delta t} = \omega \vec{v}(t + \frac{\pi}{2}) \quad -(6)$$

$\Delta t \rightarrow 0$  の時  $\vec{a}$  の方向は  $\vec{v}$  を反時計回りに  $90^\circ$  回転させた方向となる。-(7)

$$(6) \text{から } a = |\vec{a}| = \omega \left| \vec{v}(t + \frac{\pi}{2}) \right| = \omega v \quad -(8)$$

B (5)(6)(7)(8)より  $\vec{a} = -\omega v \vec{r}$

$$(1)(8) \text{をまとめると } \begin{aligned} v &= r\omega \\ a &= v\omega \end{aligned}$$